

OBJECTIFS DU PROJET

Le projet SIMURAD-3D vise à développer un simulateur de levés aéroportés par radar continu à modulation de fréquence (FMCW : Frequency Modulated Continuous Wave) afin de fournir une cartographie 3D haute résolution de l'environnement, y compris dans des conditions visuelles dégradées.

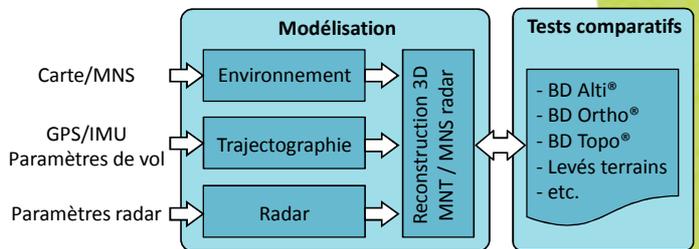
L'architecture radar FMCW est adaptée à des portées de quelques centaines de mètres et permet de concevoir un capteur de faible encombrement et d'un poids réduit compatible avec les contraintes d'emport sur diverses plateformes aéroportées (drones, ULM ou hélicoptères).

Avantages du radar FMCW

- insensible aux conditions extérieures : couverture nuageuse, précipitations, brouillard, fumée, poussières...
- applicable pour la gestion de crises en conditions visuelles dégradées
- levés possibles à basse altitude
- information dense sur l'environnement (détection multi-cibles)

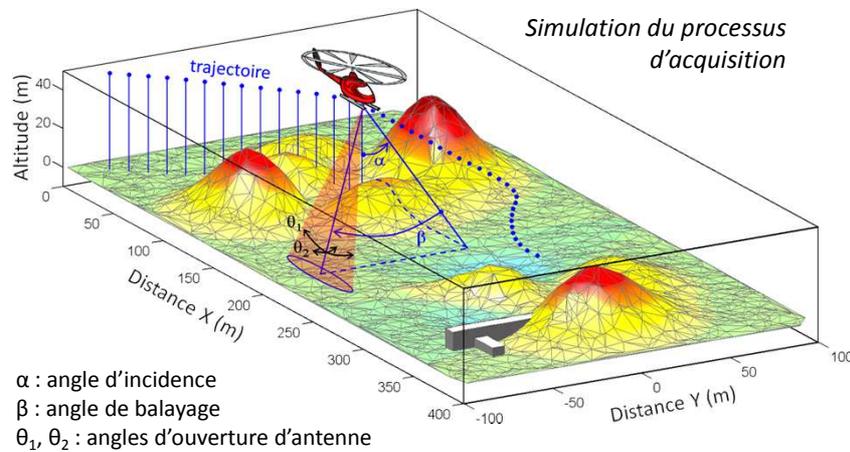
PRINCIPE DU SIMULATEUR SIMURAD-3D

L'objectif du simulateur est de définir l'architecture radar la plus appropriée à un panel de situations données.



Le simulateur permet de rentrer différents types de scénarios (trajectoire du porteur, configuration de la zone) sur lesquels sont testés différents paramètres.

Pour chaque solution radar mise en concurrence, un Modèle Numérique de Surface (MNS) est généré et comparé à une topographie de référence.



EXEMPLE DE SIMULATION DE LEVÉ RADAR

La zone de levé en entrée du simulateur est un MNS issu de données réelles ou d'une bibliothèque de modèles créée dans SIMURAD-3D. La trajectoire du porteur provient également d'enregistrements de trajectoires réelles ou modélisées.

Ci-dessous, une simulation réalisée sur un environnement modélisé (à gauche), avec un porteur volant horizontalement à 150 m d'altitude selon une trajectoire rectiligne à une vitesse de 15 m/s. Les paramètres définis par l'utilisateur sont récapitulés dans le tableau suivant :

Paramètres signal radar	Paramètres antenne	Paramètres traitement du signal
fréquence centrale d'émission : $F_0 = 77$ GHz	vitesse de balayage : $V_a = 4$ tr/s	fréquence d'échantillonnage : $F_e = 600$ kHz
fréquence de modulation : $F_m = 360$ Hz	angle d'incidence : $\alpha = 5^\circ$	type d'analyse spectrale : FFT 1024 points
excursion en fréquence : $\Delta F = 200$ MHz	angle de balayage : $\beta = +/- 45^\circ$	
	ouvertures angulaires : $\theta_{1,2} = +/- 1^\circ$	

